

Schématisation ELLIPTIGO

1 seul élève a produit un schéma acceptable

Parmi les 15 élèves (sur 18) qui ont répondu à la consigne, on peut distinguer deux groupes de schémas :

Schéma AVEC symboles de liaisons mécaniques

Parmi les 8 schémas, on peut distinguer 3 groupes de schémas :

Schéma avec symboles et traits de jonction
(que l'on peut qualifier de schéma cinématique)

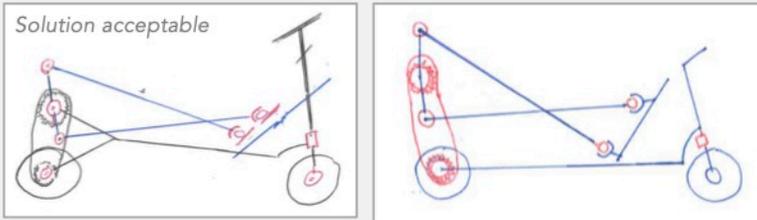


Schéma avec symboles et SANS trait de jonction

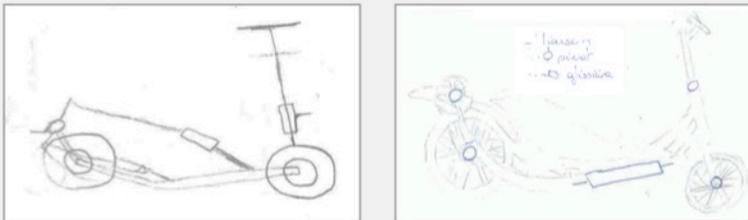


Schéma incomplet avec symboles

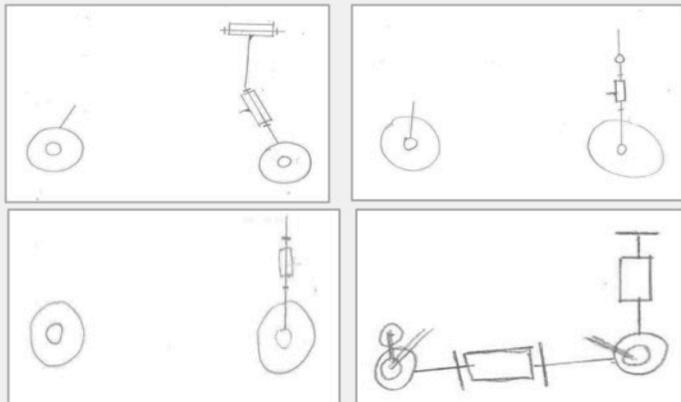


Schéma SANS symboles de liaisons mécaniques

Parmi les 7 schémas, on peut distinguer 2 groupes de schémas :

Schéma présentant uniquement la position des éléments sous forme de dessins filaires

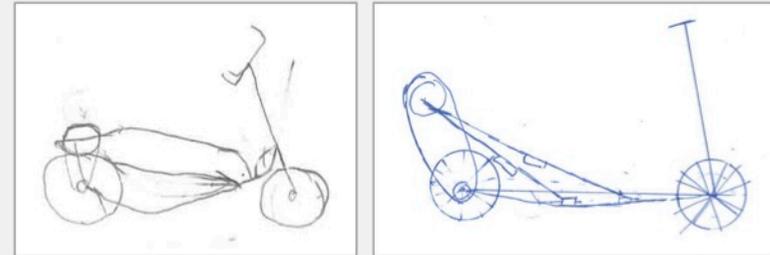
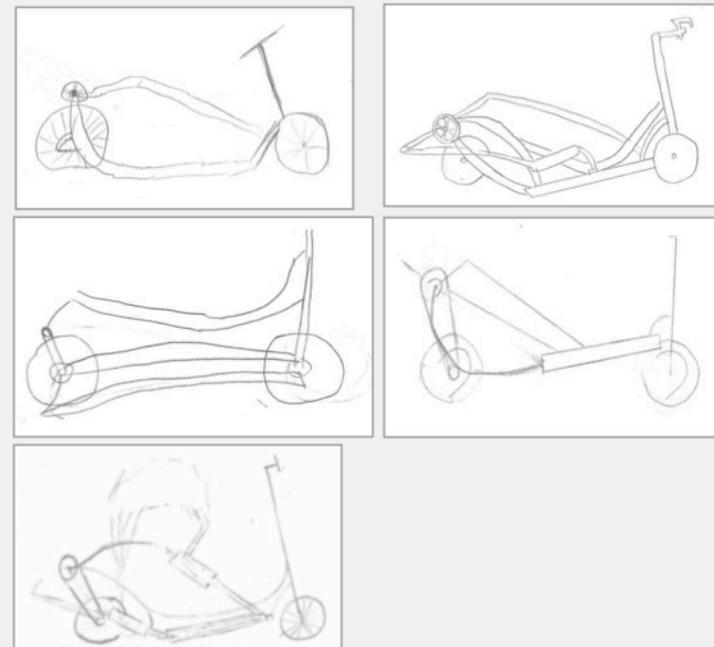


Schéma présentant uniquement la position des éléments sous forme de dessins grossiers.



Schématisation ROLLING BRIDGE

Aucun élève n'a produit un schéma acceptable

Parmi les 14 élèves (sur 15) qui ont répondu à la consigne, on peut distinguer deux groupes de schémas :

Schéma AVEC symboles de liaisons mécaniques

Parmi les 8 schémas, on peut distinguer 3 groupes de schémas :

Schéma avec symboles et traits de jonction
(que l'on peut qualifier de schéma cinématique)

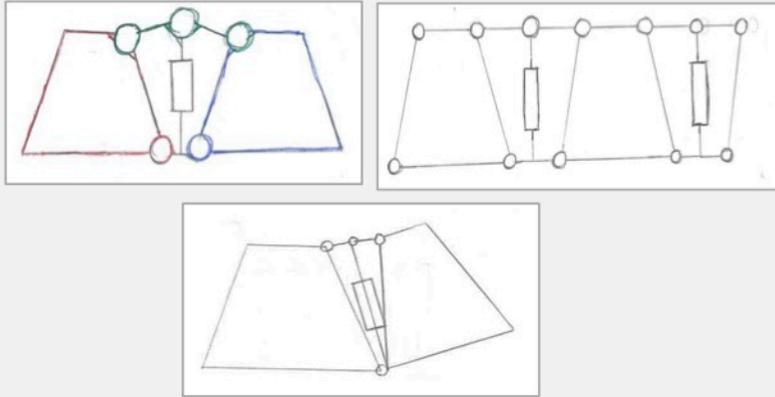


Schéma avec PSEUDO symboles et traits de jonction
(que l'on peut qualifier de schéma cinématique)

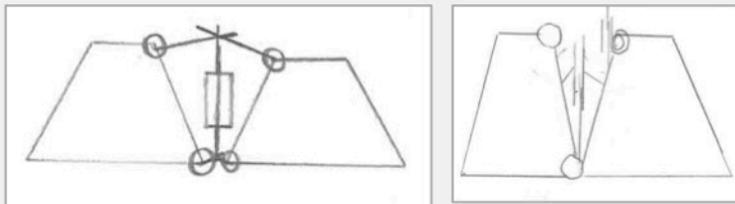


Schéma SANS symboles et AVEC trait de jonction

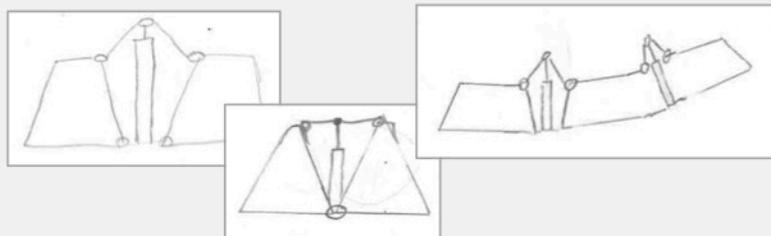


Schéma SANS symboles de liaisons mécaniques

Schéma présentant uniquement la position des éléments sous forme de dessins grossiers. Les liaisons sont localisées.

